

SV-NET DRIVER

TAD8811 製品仕様書

製品改良のため、定格、仕様、寸法などの一部を予告なしに変更することがあります。

REVISIONS

No	DATE			PAGES	DESCRIPTION	DS'D	CH'D	APP'D
5版	17	3	6	2,4,5,6,7,8,9	規格対応			
△ ₁	17	6	15	2,3,9,12	モータ形式追加, 23bit センサ対応, オプション追加			

ED'N No5 17.06.15

DS'D	DATE	MODEL No							TITLE					
CH'D	'13.12.28	TAD 8811							ドライバ製品仕様書					
APP'D	DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET	
	S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	1/ 13	

1. 名称

SV-NET ドライバ (TAD 8811 シリーズ)

2. 適応範囲

本仕様書は、SV-NET ドライバ TAD 8811 シリーズのドライバについて規定する。

適応モータ : TBL-i IIモータ
 TBL-i IVモータ
 TBL-i 4sモータ \triangle

適応センサ : 省線インクリメンタルエンコーダ
 シリアルエンコーダ
 ブラシレスレゾルバ

3. ドライバ形式

TAD 8811 N	□	□	□	E	□	△△	
						+	モータ形式 表 2 標準モータの形式
						+	センサ仕様 表 1 参照(センサ種類により異なります)
						+	ドライバ定格出力電流 (最大電流) 1--- 1.1 Arms (3.4 Arms) 2--- 2.0 Arms (5.9 Arms) 3--- 4.0 Arms (11.3 Arms) 4--- 6.0 Arms (15.0 Arms)
						+	I/F 電圧、駆動電圧 1--- 5V (I/F) AC100V 2--- 5V (I/F) AC200V 3--- 24V (I/F) AC100V 4--- 24V (I/F) AC200V
						+	センサ種類 1--- 省線インクリメンタルエンコーダ (INC-SE) 3--- シリアルエンコーダ (Smart-ABS/INC) 7--- ブラシレスレゾルバ (Smartsyn)
						+	特殊機械仕様 通常は表記なし ドライバシリーズ名

注 1) ドライバ形式にて、E900 以降の形式は特殊仕様です、専用の製品仕様書をご覧ください。

注 2) 特殊仕様、特殊モータとの組合せ形式は UL 規格に適合しません。

表 1 センサ仕様 (分解能) \triangle

センサ仕様	N 1□□	N 3□□	N 7□□
E 0△△	—	—	—
E 1△△	2000 C/T	17bit-ABS	1X-BRX
E 2△△	2048 C/T	17bit-INC	(2X-BRX)
E 3△△	2500 C/T	—	(4X-BRX)
E 4△△	—	—	—
E 5△△	—	23bit-ABS	—
E 6△△	—	23bit-INC	—
E 7△△	—	—	—

注 3) ()は今後対応予定です。

第 5 版

DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	2/

△ 表2 標準モータの形式

TBL-i IIシリーズ		TBL-i IVシリーズ		TBL-i 4sシリーズ	
モータ形式	E番号	モータ形式	E番号	モータ形式	E番号
TS4601 (30W - 200V)	E□31	TSM3101 (30W - 200V)	E□70	TSM4102 (50W - 200V)	E□61
TS4602 (50W - 200V)	E□32	TSM3102 (50W - 200V)	E□71	TSM4104 (100W - 200V)	E□62
TS4603 (100W - 200V)	E□33	TSM3104 (100W - 200V)	E□72	TSM4202 (200W - 200V)	E□64
TS4604 (150W - 200V)	E□34	TSM3201 (100W - 200V)	E□73	TSM4204 (400W - 200V)	E□65
TS4606 (100W - 200V)	E□36	TSM3202 (200W - 200V)	E□74	TSM4303 (600W - 200V)*	E□68
TS4607 (200W - 200V)	E□37	TSM3204 (400W - 200V)	E□75	TSM4304 (750W - 200V)*	E□69
TS4609 (400W - 200V)	E□39	TSM3301 (200W - 200V)	E□76		
TS4610 (600W - 200V)	E□40	TSM3302 (400W - 200V)	E□77		
TS4611 (200W - 200V)	E□41	TSM3303 (600W - 200V)*	E□78		
TS4612 (400W - 200V)	E□42	TSM3304 (672W - 200V)*	E□79		
TS4613 (600W - 200V)*	E□43				
TS4614 (750W - 200V)*	E□44				
TS4601 (30W - 100V)	E□51	TSM3101 (30W - 100V)	E□90		
TS4602 (50W - 100V)	E□52	TSM3102 (50W - 100V)	E□91		
TS4603 (100W - 100V)	E□53	TSM3104 (100W - 100V)	E□92		
TS4604 (150W - 100V)	E□54	TSM3201 (100W - 100V)	E□93		
TS4606 (100W - 100V)	E□56	TSM3202 (200W - 100V)	E□94		
TS4607 (200W - 100V)	E□57	TSM3301 (200W - 100V)	E□96		
TS4609 (400W - 100V)*	E□59				
TS4611 (200W - 100V)	E□58				

注4) 一部対応していないモータ又は組合せがある場合がありますのでご注文前にお問合せください。

注5) *印の400W以上のモータと組み合わせた場合、最大出力に制限があります。

第 5 版

DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	3/

4. 仕様

4.1. 一般仕様

基本仕様	電源入力		AC100V系	(制御/駆動電源) 単相 AC100~115V±10% 50/60Hz		
			AC200V系	(制御/駆動電源) 単相/3相 AC200~230V±10% 50/60Hz		
	モータ駆動方式		トランジスタ PWM 方式 (正弦波駆動)			
	構造		ベースマウント形 (背面取り付けのみ)			
	センサ仕様	N1**		インクリメンタルエンコーダ(省線) (INC-SE)		
		N3**		シリアルエンコーダ (Smart-ABS/INC)		
		N7**		ブラシレスレゾルバ (Smartsyn) 1X -BRX		
	使用環境条件		温度 0~40°C、湿度 90%RH 以下(結露なきこと)			
	I/F電圧		DC 5V 又は DC 24V (形式による)			
	外部接続図		CND000261W00			
適合規格	欧州 EC 指令	EMC 指令	EN55011 group1 classA, EN61000-6-2, EN61800-3(category C3)			
		低電圧指令	EN61800-5-1:2007			
	UL 規格		UL508C			
RoHS 指令		対応				
機能	通信仕様		S V - N E T			
	制御モード		①位置制御 ②速度制御 ③電流制御 ④簡易コントロール (パラメータ選択)			
	パルス指令入力	パルス形態	①正回転/負回転パルス ②PULSE/方向 (パラメータ選択)			
		位置決め精度	±1 パルス以内 (指令基準)			
	アナログ指令入力 (±10V)	速度指令入力 電流指令入力	指令スケール及び極性は、パラメータによる 5000rpm/10V 又は 5Arms/10V (出荷設定)			
		指令分解能	±11bit			
	オートチューニング		対応 モード切替により実行			
	電子ギア		指令パルスを(N/M)倍し、位置制御を行う N: モータ軸を M 回転させるのに入力する指令パルス数 (1~2 ³⁰) M: 指令パルス数 (N) あたりのモータ軸回転数 (1~2 ¹⁴)			
	ゲイン切替機能		位置偏差、速度指令値により制御ゲインの切替が可能 信号入力による切替も可能			
	外部エンコーダ入力		負荷軸エンコーダをフィードバックして、フルロスの位置制御が可能			
	推奨負荷イナーシャ		モータイナーシャの 30 倍以内			
	回転方向		両方向 CCW 回転を正方向とする (出荷設定)			
	パラメータ		正面設定ボード、またはパソコンと接続 (USB, S V - N E T) し、パラメータを設定可能 ・制御モード ・位置ループゲイン ・速度ループゲイン ・速度ループ積分時間 ・フィードフォワード量 ・共振フィルター ・速度リミット ・電流リミット ・インポジション範囲 ・アナログ指令スケール ・アナログ指令オフセット ・ゼロクランプ電圧 ・加速度リミット ・エンコーダ分周出力設定 ・電子ギア比 ・過速度アラームレベル ・過負荷アラームレベル 他			
	回生機能		回生回路内蔵 抵抗外付け (オプション)			
	ダイナミックブレーキ		ダイナミックブレーキ内蔵 動作条件はパラメータ設定			
	保護	ハードエラー	過速度、パワー素子異常(過電流)、センサ異常、駆動電源異常、EEPROM 異常、CPU 異常 他			
		ソフトエラー	過負荷、偏差過大 他			
	アラーム履歴		現在を含め過去 8 回前迄記憶			
	表示、設定		表示 LED 5 桁 設定ボタン 4 個 制御モード、アラーム、制御信号入力状態を表示			

第 5 版

DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	4/

4.2. 入出力信号

I/O	名称	内容（出荷時設定）	
入 力 信 号	IN1 (SV-ON)	"L"の時サーボ ON、"H"の時サーボ OFF	汎用入力 8 点 機能, 入力論理は パラメータにより 変更可能
	IN2 (F-LMT)	"L"の時正回転駆動禁止	
	IN3 (R-LMT)	"L"の時負回転駆動禁止	
	IN4 (ALM-RST)	"L"の時アラームリセット	
	IN5 (C-RST)	"L"の時偏差リセット	
	IN6 (EX_ALM)	"L"の時外部アラーム	
	IN7 (HOME)	"L"の時原点信号 ON	
	IN8 (PLS-INH)	"L"の時パルス入力無視	
	F-PLS R-PLS	正回転パルス／パルス入力 負回転パルス／方向 (パラメータによりパルス入力モードを選択可能)	f ≤ 500kHz : Fig. 1 f ≤ 200kHz : Fig. 2
	ANALOG-IN	アナログ指令入力 (±10V)	
EX-LEAD EX-LAG	負荷軸エンコーダの LEAD/LAG 信号入力。モータが CCW 回転時 に進みとなる信号を LEAD、遅れとなる信号を LAG へ接続	f ≤ 125kHz	
出 力 信 号	OUT1 (ALM)	アラーム時"H"、正常時"L"	汎用出力 5 点 機能, 出力論理は パラメータにより 変更可能
	OUT2 (INP)	位置偏差が設定値以下の時"L"	
	OUT3 (RDY)	サーボレディ時"L"	
	OUT4 (BRK-SG)	モータ停止時"L"	
	OUT5 (STOP-SG)	ブレーキ解除時"L"	
	LEAD LAG	センサ信号を分周出力します。 (詳細は取扱説明書による)	ラインドライバ-出力
	Z	Z 信号を出力します (詳細は取扱説明書による)	
MONITOR-1 MONITOR-2	①電流指令 ②速度フィードバック 等のモニタ モニタ内容、スケールはパラメータ設定		

取扱説明書（図番）：MNL000404W00

Fig.1 位置指令パルス入力波形（ラインドライバ入力の場合：f ≤ 500kHz）

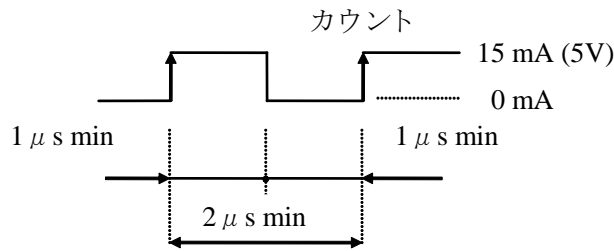
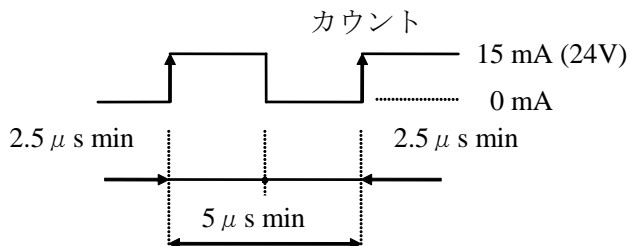


Fig.2 位置指令パルス入力波形（オープンコレクタ入力の場合：f ≤ 200kHz）



第 5 版

DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	5/

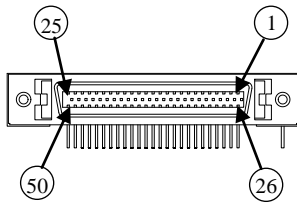
5. 使用コネクタ

(1) 入出力信号用

CN1 : 10250-52A2PL

(住友 3M) 又は相当品

ピン番号.	信号名	機能 (出荷時設定)	備考
1	+CON	デジタル入力用電源コモン	
2	+CON	デジタル入力用電源コモン	
3	IN1	入力 1 (サーボオン入力)	汎用デジタル入力
4	IN2	入力 2 (正回転駆動禁止入力)	汎用デジタル入力
5	IN3	入力 3 (負回転駆動禁止入力)	汎用デジタル入力
6	IN4	入力 4 (アラームリセット入力)	汎用デジタル入力
7	IN5	入力 5 (偏差リセット入力)	汎用デジタル入力
8	IN6	入力 6 (外部アラーム入力)	汎用デジタル入力
9	IN7	入力 7 (原点センサ入力)	汎用デジタル入力
10	IN8	入力 8 (パルス入力禁止指令)	汎用デジタル入力
11	N・C		接続不可
12	N・C		接続不可
13	N・C		接続不可
14	N・C		接続不可
15	F-PLS1+	パルス入力 1 (正回転指令パルス)	オープンコレクタ入力 もしくは ラインドライバ入力
16	F-PLS+		
17	F-PLS-		
18	N・C		接続不可
19	R-PLS1+	パルス入力 2 (負回転指令パルス)	オープンコレクタ入力 もしくは ラインドライバ入力
20	R-PLS+		
21	R-PLS-		
22	N・C		接続不可
23	+5V	内部制御電源+5V	接続不可
24	ANALOG-IN+	アナログ指令入力	アナログ入力
25	ANALOG-IN-	アナログ指令用 GND	
26	MONITOR2	アナログモニタ出力 2	
27	MONITOR1	アナログモニタ出力 1	
28	GND	デジタルグランド	
29	GND	デジタルグランド	
30	OUT1+	出力 1 (アラーム信号)	汎用デジタル出力
31	OUT1-		
32	OUT2+	出力 2 (インポジション信号)	汎用デジタル出力
33	OUT2-		
34	OUT3+	出力 3 (サーボレディー信号)	汎用デジタル出力
35	OUT3-		
36	OUT4+	出力 4 (ブレーキ制御信号)	汎用デジタル出力
37	OUT4-		
38	OUT5+	出力 5 (停止速度状態信号)	汎用デジタル出力
39	OUT5-		
40	EX-LEAD+	外部エンコーダ入力	ラインドライバ入力
41	EX-LEAD-		
42	EX-LAG+		
43	EX-LAG-		
44	LEAD+	センサ信号出力	ラインドライバ出力
45	LEAD-		
46	LAG+		
47	LAG-		
48	Z+		
49	Z-		
50	GND	デジタルグランド	



ヘッダ

10250-52A2PL (3M 製)

■ 相手側コネクタ プラグ : 10150-3000PE (3M 製)

シェル : 10350-52A0-008 (3M 製)

第 5 版

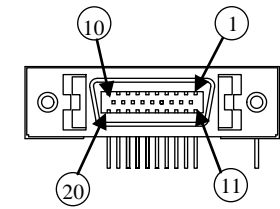
DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	6/

(2) センサ接続用

CN2 : 10220-52A2PL

(住友 3M) 又は相当品

ピン番号	スマートシン	エンコーダ	
		17Bit INC/ABS	省線 INC
1	S2 (レゾルバ出力)	—	A, UE
2	S4 (レゾルバ出力)	—	A/, UE/
3	S1 (レゾルバ出力)	—	B, VE
4	S3 (レゾルバ出力)	—	B/, VE/
5	R1 (レゾルバ励磁)	SD	Z, WE
6	R2 (レゾルバ励磁)	SD/	Z/, WE/
7	—	—	—
8	—	—	—
9	—	+5V	+5V
10	—	GND	GND
11	—	—	—
12	—	—	—
13	—	—	—
14	—	—	—
15	—	—	—
16	—	—	—
17	—	—	—
18	—	—	—
19	シールド	シールド	シールド
20	—	—	—



ヘッダ
10220-52A2PL (3M 製)

- 相手側コネクタ プラグ : 10120-3000PE (3M 製)
シェル : 10320-52A0-008 (3M 製)

(3) SV-NET/485 用

CN5/CN6 : 1-1827876-3

(TE CONNECTIVITY) 又は相当品

ピン番号	機能	
	A	B
A 1	CAN H (+)	
B 1	CAN L (-)	
A 2	+5V	
B 2	GND	
A 3	※ 120Ω 終端抵抗	
B 3	GND	

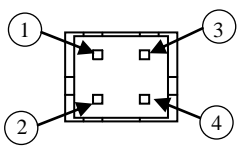
※120Ω 終端抵抗は内部で CAN L(-) に結線されています。

- 相手側コネクタ リセ・ハウジング : 1-1827864-3 (TE Connectivity 製)
リセ・コンタクト : 1827588-2 (TE Connectivity 製)

DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	7/

(4) アナログモニタ用 (デバッグ用)

CN8 : 2417RJ-04-PHD (Neltron) 又は相当品

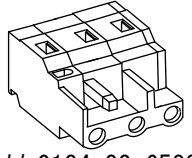
 ヘッダ 2417RJ-04-PHD (Neltron 製)	ピン番号	機能
	1	アナログモニタ出力 1
	2	アナログモニタ出力 2
	3	OUT2/ (INP/)
	4	GND

- 相手側コネクタ ソケット : 2418HJ-04-PHD (Neltron 製)
 端子 : 2418TJ-PHD (Neltron 製)

6. 付属品

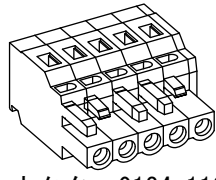
(1) 電源接続用コネクタ

TB1 用 : 0134-32-6588-03 (DINKLE) 又は相当品

 コネクタ 0134-32-6588-03 (DINKLE 製)	ピン番号	機能
	1	L1
	2	L2
	3	L3

(2) モータ接続用コネクタ

TB2 用 : 0134-1105 (DINKLE) 又は相当品

 コネクタ 0134-1105 (DINKLE 製)	ピン番号	機能
	1	B1
	2	B2
	3	U 相
	4	V 相
	5	W 相

(3) コネクタ キー

TB1、TB2 用 : SDH-001 (DINKLE) 又は相当品

DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	8/

7. オプション△

以下のオプションを用意しております。

- (1) センサケーブル(CN2) (○)
- ① iII, iIV モータ専用
 - ・インクリメンタルエンコーダ :EUA1281
 - ・シリアルエンコーダ(INC) :EUA1281
 - ・ブラシレスレゾルバ :EUA1281
 - ・シリアルエンコーダ(ABS) :EUA1283(バッテリーユニット付)
 - ② i4s モータ専用
 - ・シリアルエンコーダ(INC) :EUA9203
 - ・シリアルエンコーダ(ABS) :EUA9204(バッテリーユニット付)
 - ・ブラシレスレゾルバ :EUA9205
- (2) モータケーブル(TB 2) (○)
- ① iII, iIV モータ専用 :EUA1280(ブレーキ無)、EUA1292(ブレーキ有)
 - ② i4s モータ専用 :EUA9201
- (3) ブレーキケーブル
- ・ i4s モータ専用 :EUA9202
- (4) バックアップ電池(17bit-ABS 用) :EUA1284
- (5) バッテリーユニット(17bit-ABS 用) :AUA3972(バックアップ電池付)
- (6) I/O ケーブル(CN 1) (●) :EUA1424(パルス列指令, ラインドライバ用)
EUA1425(パルス列指令, オープンコレクタ用)
- (7) SV-NET ケーブル(CN5,6) (○)
- ・コントローラードライバ接続用 :EUA1354
 - ・ドライバ間接続用 :EUA1287
- (8) SV-NET 終端コネクタ(CN 5,6) :EUA1294
- (9) アナログモニタケーブル(CN 8) (◎) :EUA1289
- (10) 回生抵抗(TB 2) :EUA1290 (80W - 47Ω)
- (11) コネクタセット :EU 6657N1(CN1,CN2 用)
- (12) USB ケーブル(◆) :EUA1459

第 5 版

DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	9/ 9/

各ケーブルの標準長は異なります。下表 ○, ●, ◎, ◆ を参照ください。

【ケーブル形式の指定方法】

EUA * * * * N * * * *

①

②

① シリーズ名 (Series Name)

② ケーブル長 (Length) : 長さLを示します。(0.1m 単位)

○ケーブル標準長

N番	L (m)
N0010	1
N0030	3
N0050	5
N0100	10

◎ケーブル標準長

N番	L (m)
N0010	1
N0020	2
N0030	3

●ケーブル標準長

N番	L (m)
N0003	0.3
N0010	1
N0030	3
N0050	5

◆ケーブル標準長

N番	L (m)
N0010	0.8
N0015	1.3
N0020	1.8
N0030	2.8

第 5 版

DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	10/ 10/

8. モータ、ドライバ適応表

下記は標準形式での適応形式です。

下表以外の組合せについては、形式の見方をもとにご指定ください。

適応モータ別の電流設定値は下表の通りです。分解能、センサ種別によらず同じです。

(I_r : 定格電流設定 I_s : ストール電流設定 I_p : 瞬時最大電流設定)

TBL-i II シリーズ (I/F電圧 24V)

モータ			電流設定値			適応ドライバ	
電圧仕様	定格出力	形式	I _r (Arms)	I _s (Arms)	I _p (Arms)	形式	外形
AC200V	30 W	TS4601 N**** E200	0.4	0.3	0.9	TAD 8811 N*41 E*31	①
	50 W	TS4602 N**** E200	0.6	0.5	1.6	TAD 8811 N*41 E*32	①
	100 W	TS4603 N**** E200	1.1	1.0	3.0	TAD 8811 N*41 E*33	①
	150 W	TS4604 N**** E200	1.5	1.4	4.3	TAD 8811 N*42 E*34	①
	100 W	TS4606 N**** E200	0.9	0.8	2.6	TAD 8811 N*41 E*36	①
	200 W	TS4607 N**** E200	1.7	1.6	4.9	TAD 8811 N*42 E*37	①
	400 W	TS4609 N**** E200	3.3	3.2	9.7	TAD 8811 N*43 E*39	①
	600 W	TS4610 N**** E200	5.1	4.9	14.9	TAD 8811 N*44 E*40	②
	200 W	TS4611 N**** E200	1.5	1.4	4.2	TAD 8811 N*42 E*41	①
	400 W	TS4612 N**** E200	2.8	2.6	8.0	TAD 8811 N*43 E*42	①
	600 W	TS4613 N**** E200	4.4	4.3	12.8	TAD 8811 N*44 E*43	②
	750 W	TS4614 N**** E200	5.0	4.8	14.5	TAD 8811 N*44 E*44	②
AC100V	30 W	TS4601 N**** E100	0.7	0.5	1.6	TAD 8811 N*31 E*51	①
	50 W	TS4602 N**** E100	1.1	1.0	3.0	TAD 8811 N*31 E*52	①
	100 W	TS4603 N**** E100	1.8	1.7	5.3	TAD 8811 N*32 E*53	①
	150 W	TS4604 N**** E100	3.0	2.9	8.8	TAD 8811 N*33 E*54	①
	100 W	TS4606 N**** E100	1.8	1.7	5.1	TAD 8811 N*32 E*56	①
	200 W	TS4607 N**** E100	3.5	3.3	9.8	TAD 8811 N*33 E*57	①
	400 W	TS4609 N**** E100	5.6	5.4	15.0	TAD 8811 N*34 E*59	②
	200 W	TS4611 N**** E100	3.1	2.8	8.7	TAD 8811 N*33 E*58	①

*印はモータ仕様、センサ仕様により異なります

外形図 (図番) : ① OTD003859W00
 ② OTD004358W00

第 5 版

DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	11/ 11/

TBL-i IVシリーズ (I/F電圧 24V) △

モータ			電流設定値			適応ドライバ	
電圧仕様	定格出力	形式	Ir (Arms)	Is (Arms)	Ip (Arms)	形式	外形
AC200V	30 W	TSM3101 N**** E200	1.1	0.8	3.4	TAD 8811 N*41 E*70	①
	50 W	TSM3102 N**** E200	1.1	0.9	3.4	TAD 8811 N*41 E*71	①
	100 W	TSM3104 N**** E200	1.4	1.3	4.7	TAD 8811 N*42 E*72	①
	100 W	TSM3201 N**** E200	1.4	1.2	4.6	TAD 8811 N*42 E*73	①
	200 W	TSM3202 N**** E200	2.2	2.0	7.3	TAD 8811 N*43 E*74	①
	400 W	TSM3204 N**** E200	3.5	3.4	11.3	TAD 8811 N*43 E*75	①
	200 W	TSM3301 N**** E200	2.1	1.9	6.9	TAD 8811 N*43 E*76	①
	400 W	TSM3302 N**** E200	3.7	3.5	11.3	TAD 8811 N*43 E*77	①
	600 W	TSM3303 N**** E200	4.8	4.6	15.0	TAD 8811 N*44 E*78	②
	672 W	TSM3304 N**** E200	6.0	6.0	15.0	TAD 8811 N*44 E*79	②
AC100V	30 W	TSM3101 N**** E100	2.2	1.9	6.9	TAD 8811 N*33 E*90	①
	50 W	TSM3102 N**** E100	2.1	1.9	6.8	TAD 8811 N*33 E*91	①
	100 W	TSM3104 N**** E100	2.1	2.0	7.3	TAD 8811 N*33 E*92	①
	100 W	TSM3201 N**** E100	2.5	2.2	8.1	TAD 8811 N*33 E*93	①
	200 W	TSM3202 N**** E100	4.4	4.1	14.6	TAD 8811 N*34 E*94	②
	200 W	TSM3301 N**** E100	4.2	3.8	13.7	TAD 8811 N*34 E*96	②

*印はモータ仕様、センサ仕様により異なります

外形図 (図番) : ① OTD003859W00
② OTD004358W00

TBL-i 4s シリーズ (I/F電圧 24V) △

モータ			電流設定値			適応ドライバ	
電圧仕様	定格出力	形式	Ir (Arms)	Is (Arms)	Ip (Arms)	形式	外形
AC200V	50 W	TSM4102 N**** E205	0.8	0.7	2.5	TAD 8811 N*41 E*61	①
	100 W	TSM4104 N**** E205	0.9	0.8	3.0	TAD 8811 N*41 E*62	①
	200 W	TSM4202 N**** E205	1.7	1.6	5.9	TAD 8811 N*42 E*64	①
	400 W	TSM4204 N**** E205	2.8	2.7	9.5	TAD 8811 N*43 E*65	①
	600 W	TSM4303 N**** E205	4.4	4.3	15.0	TAD 8811 N*44 E*68	②
	750 W	TSM4304 N**** E205	4.9	4.7	15.0	TAD 8811 N*44 E*69	②

*印はモータ仕様、センサ仕様により異なります

外形図 (図番) : ① OTD003859W00
② OTD004358W00

第 5 版

DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	O	O	5	3	7	5	W	O	O	12/ 12/

9. 変更履歴

変更年月日	変更箇所	変更内容
13.12.28 初版	新規作成	
14.05.07 2版	内容見直し	仕様変更
14.05.22 △ ₁	内容見直し	誤記訂正
14.06.24 △ ₂	出力4,5 名称訂正	誤記訂正
14.07.04 3版	内容見直し	誤記訂正
14.07.09 4版	使用環境条件 温度訂正	誤記訂正
15.02.25 4版△ ₁	付属品	コネクタキー追加
15.07.15 4版△ ₂	オプション I/O ケーブル形状変更	I/O ケーブル変更
15.11.09 4版△ ₃	表 2, 8 項 モータ形式	モータ形式追加 (TS4610)
15.12.08 4版△ ₄	4.1 項 一般仕様 4.2 項 入出力信号 5 項 (1)CN1 名称	アナログ入力出荷設定誤記訂正 入出力信号誤記訂正
16.03.02 4版△ ₅	4.2 項 入出力信号 5 項 (1)CN1 名称 5 項 (2)CN2 名称	誤記訂正
16.09.20 4版△ ₆	3 項 ドライバ形式 最大電流 3 項 表 2 5 項 (4)アナログモニタ用 7 項 オプション 8 項 モータ形式	誤記訂正 TBL-iIV追加、E 番表記調整 EMC 対応 (デバッグ用と明記) USB ケーブル追加 TBL-iIV追加、誤記訂正
17.03.06 5版	3 項 ドライバ形式 4 項 仕様 5 項 使用コネクタ 6 項 付属品 7 項 オプション	誤記訂正 規格対応 TB1 変更 バッテリーユニット追加
17.06.15 △ ₁	2 項 適応範囲 3 項 ドライバ形式 7 項 オプション 8 項 モータ、ドライバ適応表	TBL-i4s モータ追加 23bit センサに対応 i4s 専用ケーブル追加

第 5 版

DWG	No	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	SHEET
S	P	C	0	0	5	3	7	5	W	0	0	13/